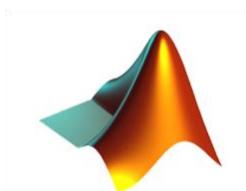




Laboratoire 1 : Simulation de variables aléatoires

Dr Efstratios Rappos
09 octobre 2017



1

Fonction de densité et Fonction de répartition

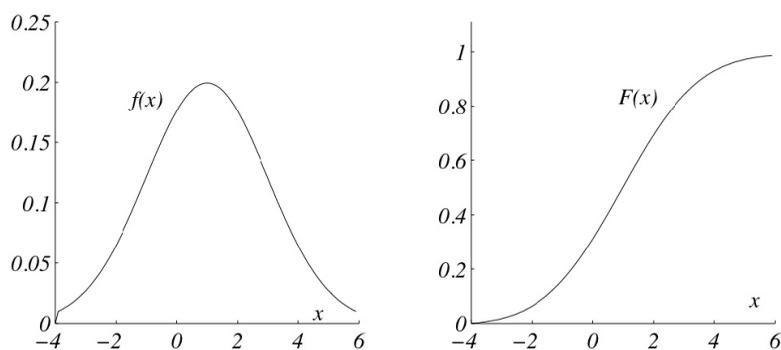


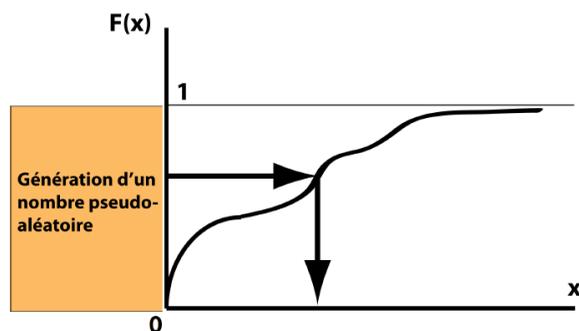
Figure: Densité et fonction de répartition d'une variable aléatoire Gaussienne (ou Normale) avec $\mu = 1$ et $\sigma = 2$

2

Génération de réalisations de variables aléatoires

Méthode de **transformation inverse**

Variable aléatoire discrète : $F(x_n) = \sum_{i=1}^n P(X = x_i)$



3

Exemple 1 : loi uniforme continue

La densité de la loi de probabilité uniforme continue sur $\Omega = [a, b]$ est définie par

$$f_X(x) = \frac{1}{b-a}$$

quand $a \leq x \leq b$ avec $a < b$, $f_X(x) = 0$ ailleurs. La fonction de répartition correspondante est donnée par

$$F_X(x) = \begin{cases} 0 & \text{si } x \leq a \\ (x-a)/(b-a) & \text{si } a < x \leq b \\ 1 & \text{si } x > b. \end{cases}$$

$$E[X] = (a+b)/2, \text{ Var}(X) = (b-a)^2/12$$

4

Exemple 1 : Simulation avec Octave

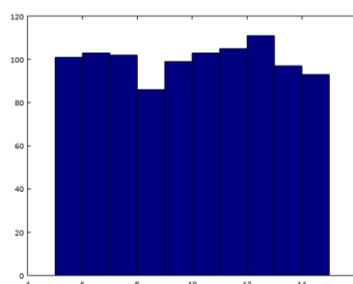
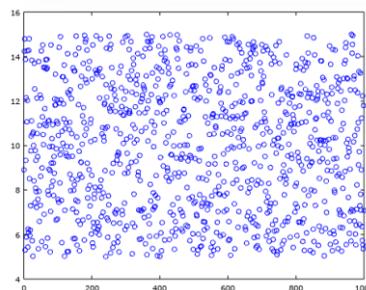
N = 1000 valeurs générées
a = 5 b = 15

```
EDU>> x=rand(1000,1);
```

```
EDU>> x=5+10*x;
```

```
EDU>> plot(x,'o')
```

```
EDU>> hist(x)
```



5

Exemple 1 : Simulation avec Octave (2)

Moyenne

```
EDU>> S=0
EDU>> for t= 1:1000
S = S + x(t)
end
EDU>> m = S / 1000
m = 9.9528
```

Variance + écart-type

```
EDU>> S=0
EDU>> for t= 1:1000
S = S + ( x(t) - m ) ^ 2
end
EDU>> v = S / 1000
v = 8.7699
EDU>> s = sqrt(v)
s = 2.9614
```

Test

```
EDU>> m2 = mean(x)
m2 = 9.9528
```

```
EDU>> v2 = var(x)
v2 = 8.7787 (!!!!!!!!!!!)
```

```
EDU>> help var
```

```
EDU>> v2 = var(x,1)
v2 = 8.7699
```

6

Exemple 1 : Valeurs théoriques

- Espérance mathématique

$$M = (b - a) / 2 = 10$$

- Variance

$$V = (b - a)^2 / 12 = 8.3333$$

- Ecart-type

$$s = \sqrt{V} = 2.8868$$

7

Différence entre variance de la population et d'un échantillon

Population

- Moyenne

$$\bullet \mu = \frac{X_1 + X_2 + \dots + X_N}{N}$$

- Variance

$$\bullet var = \frac{(X_1 - \mu)^2 + (X_2 - \mu)^2 + \dots + (X_N - \mu)^2}{N}$$

Echantillon

- Estimation de la moyenne

$$\bullet \hat{\mu} = \frac{X_1 + X_2 + \dots + X_N}{N}$$

- Estimation de la variance

$$\bullet \widehat{var} = \frac{(X_1 - \hat{\mu})^2 + (X_2 - \hat{\mu})^2 + \dots + (X_N - \hat{\mu})^2}{N-1}$$

8

Exemple 2 : échantillon

<pre> N = 10000 a = 5 b = 15 EDU>> x=rand(10000,1); EDU>> x=5+10*x; EDU>> m_pop = mean(x) m_pop = 9.9863 EDU>> v_pop = var(x,1) v_pop = 8.3842 Échantillon N=500 :</pre>	<pre> EDU>> S=0 EDU>> for t= 1:500 S = S + x(t); end EDU>> m = S / 500 m = 9.8832 EDU>> S=0 EDU>> for t= 1:500 S = S + (x(t) - m) ^ 2 end EDU>> v = S / 500 v = 8.2859 (la variance des 500 valeurs) EDU>> v = S / 499 v = 8.3025 (une meilleure estimation de la variance de la population)</pre>
--	--

9

Exemple 3 : La loi exponentielle

- ▶ Un paramètre : λ ($\lambda > 0$)
- ▶ Fonction de densité

$$f_X(x) = \lambda e^{-\lambda x} \text{ pour } x \geq 0, \text{ nulle ailleurs}$$

- ▶ Fonction de répartition

$$F_X(x) = 1 - e^{-\lambda x} \text{ pour } x \geq 0, \text{ nulle ailleurs}$$

- ▶ $E[X] = 1/\lambda$, $Var[X] = 1/\lambda^2$.

10

Exemple 3 : La loi exponentielle (2)

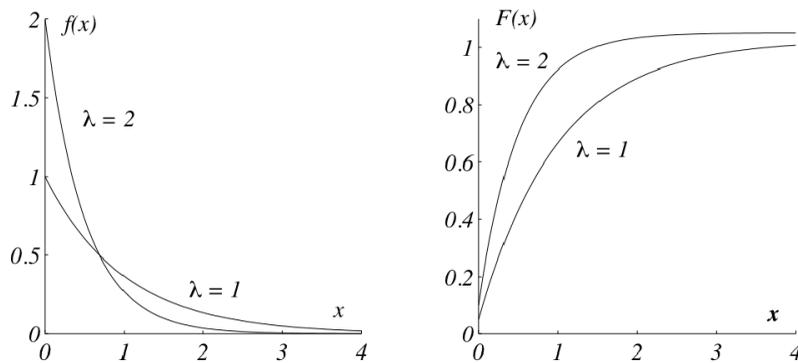


Figure: Densité et fonction de répartition d'une variable aléatoire exponentielle

11

Exemple 3 : Simulation avec Octave

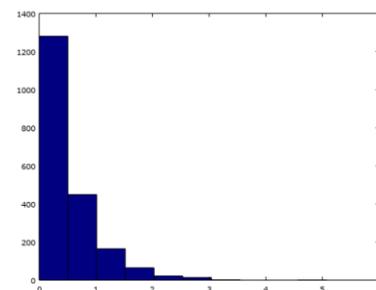
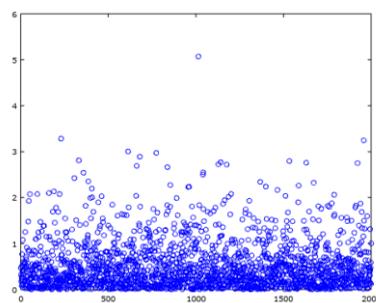
N = 2000 valeurs générées
 $\lambda = 2.0$

```
EDU>> x=rand(2000,1);
```

```
EDU>> x= -log(1-x)/2.0;
```

```
EDU>> plot(x,'o')
```

```
EDU>> hist(x)
```



12

Exemple 3 : Simulation avec Octave (2)

Moyenne

```
EDU>> S=0
EDU>> for t= 1:2000
S = S + x(t);
end
EDU>> m = S / 2000
m = 0.51327
```

Variance

```
EDU>> S=0
EDU>> for t= 1:2000
S = S + ( x(t) - m ) ^ 2
end
EDU>> v = S / 2000
v = 0.26528
EDU>> s = sqrt(v)
s = 0.51506
```

Test

```
EDU>> m2 = mean(x)
m2 = 0.51327

EDU>> v2 = var(x)
v2 = 0.26542
EDU>> v2 = var(x,1)
v2 = 0.26528
```

Valeurs théoriques

```
m = 1 / λ = 0.5
var = 1 / λ^2 = 0.25
```

13

Exemple 4 : La loi Gaussienne (ou Normale)

- ▶ Deux paramètres : μ et $\sigma^2 > 0$.
- ▶ Fonction de densité

$$f_X(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-(x-\mu)^2/(2\sigma^2)}$$

- ▶ Fonction de répartition

$$F_X(x) = \int_{-\infty}^x \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-(u-\mu)^2/(2\sigma^2)} du$$

- ▶ $E[X] = \mu$, $Var(X) = \sigma^2$.

14

Exemple 4 : La loi Gaussienne (ou Normale)

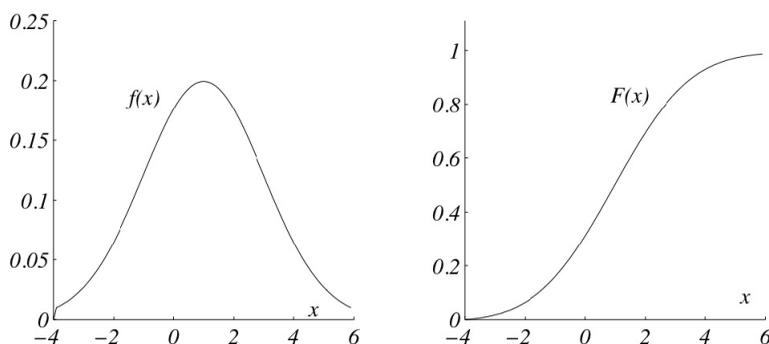


Figure: Densité et fonction de répartition d'une variable aléatoire Gaussienne (ou Normale) avec $\mu = 1$ et $\sigma = 2$

15

Exemple 4 : La loi Gaussienne (ou Normale)

Méthode de **Box-Miller** : Les deux variables aléatoires ci-dessous sont iid et normalement distribuées :

$$X_1 = \sqrt{-2 \ln(U_1)} \sin(2\pi U_2) \sim \mathcal{N}(0, 1)$$

$$X_2 = \sqrt{-2 \ln(U_1)} \cos(2\pi U_2) \sim \mathcal{N}(0, 1)$$

avec U_1, U_2 générés dans $[0, 1]$.

Pour obtenir une distribution de $Y \sim \mathcal{N}(\mu, \sigma^2)$ il suffit de savoir que $Y = \mu + \sigma X$ avec $X \sim \mathcal{N}(0, 1)$.

16

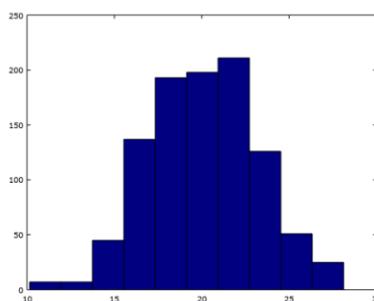
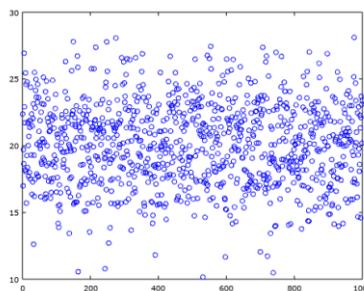
Exemple 4 : Simulation avec Octave

N = 1000 valeurs générées
 $\mu = 20.0$ $\sigma = 3.0$

```
EDU>> u1=rand(1000,1);
EDU>> u2=rand(1000,1);
EDU>> x1=sqrt(-
2*log(u1)).*sin(2*pi*u2);
```

```
EDU>> x= 20.0 + 3.0*x1;
```

```
EDU>> plot(x,'o')
EDU>> hist(x)
```



17

Exemple 4 : Simulation avec Octave (2)

N = 1000 valeurs générées
 $\mu = 20.0$ $\sigma = 3.0$

Moyenne

```
EDU>> S=0
EDU>> for t= 1:1000
S = S + x(t)
end
EDU>> m = S / 1000
m = 20.113
```

Variance

```
EDU>> S=0
EDU>> for t= 1:2000
S = S + ( x(t) - m ) ^ 2
end
EDU>> v = S / 1000
v = 8.7450
EDU>> s = sqrt(v)
s = 2.9572
```

Test

```
EDU>> m2 = mean(x)
m2 = 20.113
EDU>> v2 = var(x)
v2 = 8.7538
EDU>> v2 = var(x,1)
v2 = 8.7450
```

18

Le Bootstrap

- Estimation de la variance et/ou intervalle de confiance à travers d'une simulation
- Nous pouvons estimer la variance, mais sa conversion en intervalles de confiance n'est pas facile que dans le cas d'une estimation de la moyenne et/ou une distribution normale
- [https://fr.wikipedia.org/wiki/Bootstrap_\(statistiques\)](https://fr.wikipedia.org/wiki/Bootstrap_(statistiques))
- Certains éléments de l'échantillon sont modifiés, en supprimant quelques observations et en dupliquant certaines autres
- La taille du nouveau échantillon reste la même
- On recalcule le paramètre qui nous intéresse
- Après un nombre d'itérations, on peut estimer la variance et IC

19

Exemple 5 : Bootstrap – loi Normale

N = 100

$\mu = 20.0$ $\sigma = 3.0$ itérations: 200

EDU>> x=normrnd (20,3,100,1);

EDU>> plot(x,'o');

EDU>> mean(x)

ans = 20.356

EDU>> var(x)

ans = 10.717

90% IC théoriques pour normale/moyenne

$20.356 -/+ 1.695 * \sqrt{10.717/100}$
= [19.801 , 20.911]

Estimation bootstrap:

EDU>> for t=1:200

for s=1:100

y(s,t) = x(randperm(100,1));

end;

end;

EDU>> z = mean(y);

EDU>> z = z' ;

EDU>> z = sort(z)

EDU>> z(10)

ans= 19.799

EDU>> z(190)

ans = 20.853

90% intervalle de confiance pour la moyenne: [19.799 , 20.853]

20

Exemple 6 : Bootstrap – loi Poisson

N = 60

$\lambda = 5.0$ itérations: 500

```
EDU>> x=poissrnd (5,60,1);
```

```
EDU>> hist(x)
```

```
EDU>> mean(x)
```

ans = 5.100

```
EDU>> var(x)
```

ans = 6.2949

90% IC théoriques pour normale/moyenne

$5.1 \pm 1.695 * \sqrt{6.2949/60} =$

[4.551 , 5.649]

```
EDU>> for t=1:500
```

```
for s=1:60
```

```
y(s,t) = x(randperm(60,1));
```

```
end;
```

```
end;
```

```
EDU>> z = mean(y);
```

```
EDU>> z = z' ;
```

```
EDU>> z = sort(z)
```

```
EDU>> z(25)
```

ans= 4.600

```
EDU>> z(475)
```

ans = 5.6167

90% intervalle de confiance pour la moyenne: [4.600 , 5.617]

21

Exemple 6 : Bootstrap – loi Poisson (2)

Estimation de l' intervalle de confiance pour la médiane:

```
EDU>> z = median(y);
```

```
EDU>> z = z' ;
```

```
EDU>> z = sort(z)
```

```
EDU>> z(25)
```

ans= 4

```
EDU>> z(475)
```

ans = 5.5

90% intervalle de confiance pour la médiane: [4 , 5.5]

Pas de formule exacte possible!

22